19日本国特許庁

公開特許公報

①特許出願公開

昭53-26044

⑤Int. Cl².B 62 D 61/06

識別記号

❷日本分類 81 B 32 庁内整理番号 6475—36 ❷公開 昭和53年(1978)3月10日

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 4 頁)

60自動三輪車

20特

顧 昭51—100227

②出 願 昭51(1976)8月24日

仍発 明 者 佐藤利行

磐田市西貝塚3450番地

⑫発 明 者 菅野信之

磐田市西貝塚2822番地

の出 顋 人 ヤマハ発動機株式会社

磐田市新貝2500番地

四代 理 大 弁理士 山川政樹

外1名

明 相 書

1.発明の名称

自動三軸車

2.特許請求の範囲

3.発明の詳細な説明

本発明は、前軸を左右2軸とし後輪を中央1軸 とした自動三軸車に関するものである。

一般にこの種自動三輪車は、比較的鉄いトレッドを以つて構成されているため、車幅スペースが

小さく、狭い道路等での定行ないし駐車時の占有 面積が少ないという利点がある一方、旋回定行時 化は適心力によつて定行安定性が著しく低下する という不具合があり、極端な場合には旋回方向側 の車輪が浮上り転倒するかそれがあつた。

本発明はこのような事情に個みなされたもので、 立右の前輪をリンク機構と最衝装置を介して車体 に駆棄することにより、直進走行はもとより検回 走行時にかいても安定性の高い自動三輪車を提供 するものである。以下、その構成等を図に示す実 施例により評細に説明する。

第1図~第4 國は本発明に係る自動三輪車を示し、第1図は一部を断面した側面関、第2図は要のの平面図、第3 図は正面図、第4 図は説明のために略示した無視図である。これらの図にかいて、符号1 は後フレームを構成する主フレーム2 a にステー2 b , 2 c を介し図数された軟体で、この軸体1は車体の中央に位置し、車体の前後方向をその軸方向とするごとく設けられている。3 かよび4 は蘇配軸 1 に四動自在に軸支された一対の

L形アームで、それぞれ後輪8a,4aと横軸 3 b , 4 b かよび両軸3 a , 3 b , 4 a , 4 b の 交点部に相当する位置に設けられた回転部3c. 4 c とより形成されている。5 かよび6 は触記し 形アーム8,4に固設された補助アームであつて、 一婦部には軸体1に回転自在に軸支される回転部。 5 a , 6 a を備え、他端は横軸3 b , 4 b に俗葉 されている。1は後述する上方アームの基部を囲 動自在に軸支するブラケツトで、前配軸体1を介 し使フレームに固設されている。8は枢軸、9≯ よび10は前記し形アームる。4の上方部に配設 された上方アームで、その一端は前配枢軸8によ つて車体に回勤自在に軸支されている。11 およ び1 2 は前記 L 形アーム 3 1.4 の各横軸 3 b , 4b の先端部と各上方アーム9、10の先端部を回動 自在に連結するリンクで、このリンク11.12 はその上下各結合節、上方アーム9 . 1 0 の盖節 ならびに機械3b。4b、補助アーム5,6の各 個紙部3c,5a,4c,6aの回転によつて上 下方向に昇降する。13はこのリンク11,12

に函数されたナックルアームで、前輪軸14をよび前輪輪25を有するキングビン16を回動自在に軸承するもので る。17をよび18はコイルスプリングをよび前圧ダンパ等より構成された緩衝装置で、左右両L形アーム3、4間に設けられている。すなわち、一方の緩衝装置17は、L形アーム3の機輪36と他のL形アーム4の縦輪、4 a間に、また他方の緩衝装置18はL形アーム4の機軸46と他のL形アームの縦輪3 a間にそれぞれ懸架されている。

21岁よび22は前車職、23は投向ハンドル、24はこの機向ハンドル23の操作によつて回転するハンドルポスト、25はこのハンドルポスト24に固数したかじ取り元腕、26岁よび27はこのかじ取り元腕28と前配左右の前輪軸腕15間を送結するタイロンド、28は前配ハンドルポスト24を回動自在に支承する軸受で、この軸受28は前配プラケント7と共に軸体1を介し使フレームに固数されている。

31~39は前配込形アーム3,4を弊性的に

益フレームに連結すると共化、後述する摩擦装置 の操作によつて両者間を結合するための部材で、 停止時および低速走行時における後プレームの揺 動を防止するためのものである。すなわち、符号 3 1 は資道をそれぞれ後フレームとも形アーム3 の最軸3aK固定したトーションパーで、一端は 他体」の後方に設けた国定装置32によつて後ァ レームに固定され、他増は支持パー33,34か よびL形プラケット35を介しL形ブーム3に固 足されている。36は軸体1に国滑されたデイス ク、37はその作曲によつてデイスク36を挟圧 マるパッド38を備えた飲み状の摩擦装置で、前 記し形プーム3の支持パー33に設けられている。 そして、この単線装置37は鎌间ハンドル等に設 けたレパーの操作によつてワイヤる9を引き、圧 縮ばね40の斧殺力に抗してデイスク36を挟圧 することによつてL形プームに後フレームを固定 **するものである**。

本発明はこのように構成されているから、例えば第5図(A)に示すように、一方の前輪21が

高い路面上に、他方の前輪22が低い路面上を走 行するような場合、L形アーム8はトーションパ 一31と両級衡装置17,18の弊景力に抗して 反時計方向に回転し、リンク11を上方に平行移 動させる。したがつて、両前車輪21,22はも とより後フレーム自体も傾倒することなく、垂返 状態で走行を続けることができる。他方、同遊 (B) に示すように旋回走行時において、遠心力 の作用に抗して運転者が旋回方向側に重心を参加 させ後フレームを奴隷で図示するようにトーショ ンパー31の弾液力に抗して旋回方向側(図にお いては向つて右側)に傾斜させた場合は、上方で ーム9.10の枢支位置(枢軸8)が傾斜側に移 動し、リンク11,12を傾斜させる。したがつ て、両前輪21,22共傾射するため、車体の重 心に作用する遠心力と重力との合力作用方向は常 に両前輪接地点間に有り、さらにトーションパー の浮盤力が前輪21の浮上りを抑制することも相 換づて使腐方向の内側にある前輪21が浮上るよ うなことがなく、しかも、後フレームと共に両前

4808:0353-- 26 044 (3)

輪が傾斜するので、大きなキャンパスラストが生 じ、二輪車と何様円滑な旋回が可能となる。

をお、停車中あるいは低速走行中は、運転 の 操作化より摩擦装置化よつてデイスタ36を挟圧 すれば、L形アーム3は後フレームに軸体1とデ イスタ36を介して固定されるから、後フレーム が左右に揺動するようなことがない。また、かじ 取り操作は、操向ハンドル23の操作によつてヘ ンドルポスト24を回動させ、これに固設された かじ取り元腕25を左右に動かし、これに連結さ れたタイロッド26,27によつてキンダビン16 を回動させることにより行なわれる。

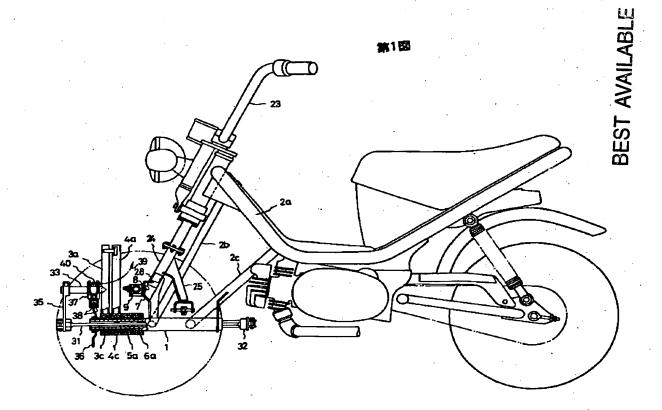
以上説明したように本発明によれば、左右の前輪がリンク機構と緩衝装置を介して事体に懸架されてかり、各前輪はそれぞれ独立して上下に平行移動が可能であるばかりか、単体の傾斜に伴なつて両前輪も傾斜するから、逆回走行時にかける安定性がきわめて高く、しかもトレッドが比較的狭い小型な自動三輪車を得るととができる。

4.図画の簡単な説明

第1図~第4図は本発明に係る自動三輪車の一 実施例を示し、第1図は受那の一部を断固して示 す偶面図、第2図は同じくその平面図、第3図は 正面図、第4図は説明のために略示した斜視図、 第5図は走行状態の態機を示す正面図である。

1・・・・軟体、3,4・・・・し形アーム、3 a,4 a・・・・殿軸、3 b,4 b・・・・機軸、8・・・・枢軸、9,10・・・・上方アーム、11,12・・・・リンク、16・・・・キングビン、17,18・・・・殿衝楔断、21,22・・・前軸、24・・・・ハンドルポスト、26,27・・・・タイロンド、31・・・トーションパー、36・・・・デイスタ、37・・・・摩擦袋屋。

将許出職人 ヤマハ発動便株式会社 代 職 人 山川 政 (数/510~1名)



第4四

